

Moteurs de volets roulants avec fin de course électronique

pour axes à partir de $\varnothing 38$ mm

P5-E03 ... P9-E03

E Fin de course électronique



L'avantage : détection automatique des positions de fin de course en cas d'utilisation d'attaches tabliers souples ou d'attaches rigides



Le plus Becker : détection d'obstacles sensible dans le sens DESCENTE en cas d'utilisation d'attaches souples ou d'attaches rigides



Détection de blocages dans le sens MONTÉE (sécurité antigel)



Sécurité antigel supérieure avec compensation automatique de la longueur du tablier activable en option



Augmentation automatique de la pression exercée **sur les verrous**



Gestion intelligente de l'installation permettant de corriger les positions de fin de course



Indicateur d'état des positions de fin de course (ESI) signalant les positions de fin de course manquantes



Programmation simple des positions de fin de course avec et sans butées fixes



Réglage des positions de fin de course via élément de commande traditionnel, par ex. inverseur



Tête du moteur enrrollable



Butée supérieure lente



Adaptation dynamique du couple aux modifications du volet roulant

Caractéristiques techniques

	Référence avec pièce clip	Référence sans pièce clip	Couple (Nm)	Vitesse (tr/min)	Capacité de la cage (tours)	Intensité (A)	Puissance absorbée (W)	Câble de connexion (m)
P5-E03	209 120 104 0	209 120 105 0	5	16	64	0,36	85	3
P9-E03	209 120 106 0	209 120 107 0	9	16	64	0,47	110	3

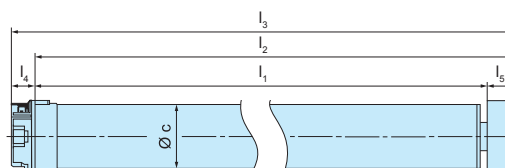
Tension nominale : 230 V CA/50 Hz

Type de fonctionnement : S2 4 min

Indice de protection : IP44

Cotes (en mm)

	l_1	l_2^{**}	l_3^{**}	l_4	l_5^{**}	$\varnothing c$
P5-E03	424	441	453	12	17	35
P9-E03	454	471	483	12	17	35



** Largeur de la roue de S40 (4930 300 083 0) page 146, en cas de sélection d'une autre roue, les cotes l_2 , l_3 et l_5 changent.